EUROPEAN PATENT OFFICE

Patent Abstracts of Japan

03 1 13444

PUBLICATION NUMBER

01009084

PUBLICATION DATE

12-01-89

APPLICATION DATE

30-06-87

APPLICATION NUMBER

62162615

APPLICANT: HONDA MOTOR COLTD;

INVENTOR:

NAKAZAWA YOSHIHIRO:

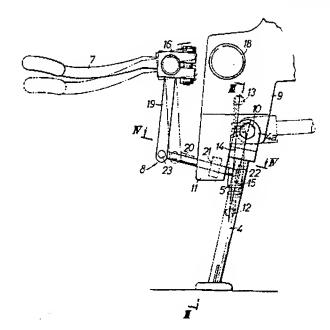
INT.CL.

B62H 1/02

TITLE

SIDESTAND DEVICE OF MOTOR

CYCLE



ABSTRACT:

PURPOSE: To facilitate the maintenance of a tyre by adding a mechanism for restraining the storing operation of a sidestand bar by a storing drive mechanism in such state that

the sidestand bar is kept stood.

CONSTITUTION: When a motor cycle is parked, after turning the sidestand bar 4 staying on a storing position upto a groundable position against the force of a spring 5, the sidestand bar 4 is grounded after inclining the motor cycle. Then, a grounded load is applied to the sidestand bar 4 and a drive rod 20 is formed in such state that it cannot be contacted to the contact projection part 22 of the sidestand bar 4. Therefore, even if the shift pedal 7 is startingly operated, the sidestand bar 4 is not turned to the storing position by a storing drive mechanism 8. Accordingly, the maintenance of a tyre can be carried out, while racing the rear wheel as being supported the motor cycle by the sidestand bar.

COPYRIGHT: (C)1989,JPO

19 日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

⑩ 公 開 特 許 公 報 (A) 昭64-9084

၍Int.Cl.⁴

識別記号

庁内整理番号

砂公開 昭和64年(1989)1月12日

B 62 H 1/02

B - 6948 - 3D

審査請求 未請求 発明の数 1 (全11頁)

回発明の名称 自動二輪車のサイドスタンド装置

②特 願 昭62-162615

20出 願 昭62(1987)6月30日

⑫発 明 者 中 沢

祥 浩

埼玉県和光市中央1丁目4番1号 株式会社本田技術研究

所内

①出 願 人 本田技研工業株式会社

東京都港区南青山2丁目1番1号

邳代 理 人 弁理士 落 合 健

明細數

1. 発明の名称

自動二輪車のサイドスタンド装置

2. 特許請求の範囲

自動二輪車の車体フレームに接地可能位置および格納位置間で回動可能に支承されたサイドスタンドバーと、自動二輪車の発進操作に伴って該サイドスタンドバーを接地可能位置から格納位置に強制回動する格納駆動機構とを備える自動二輪車のサイドスタンド装置において、サイドスタンドバーを接地させている状態で格納駆動機構によるサイドスタンドバーの格納作動を抑制し得る機構を備えることを特徴とする自動二輪車のサイドスタンド装置。

- 3. 発明の詳細な説明
- A. 発明の目的
- (1) 産業上の利用分野

本発明は、自動二輪車の車体フレームに接地可能位置および格納位置間で回動可能に支承されたサイドスタンドバーと、自動二輪車の発進操作に伴って該サイドスタンドバーを接地可能位置から格納位置に強制回動する格納駆動機構とを備える自動二輪車のサイドスタンド装置に関する。

(2) 従来の技術

従来、かかる装置は、たとえば特開昭 5 0 - 1 5 9 0 2 4 号公報、特開昭 5 0 - 8 3 9 5 1 号公報 および特開昭 5 4 - 1 2 2 5 4 1 号公報等により公知である

(3) 発明が解決しようとする問題点

ところが、上記従来の装置では、サイドスタン ドを立てて自動二輪車を駐、停車させた状態でも 発進操作に伴ってサイドスタンドバーが格納位置 へと回動駆動されるので、サイドスタンドを立て たままの状態での車体整備、たとえばサイドスタ ンドに車重をかけたままで発進操作を行なうこと により後輪を空転させた状態で、タイヤの洗浄お よびタイヤのチェック等を行なうことが困難とな る。

本発明は、かかる事情に鑑みてなされたものであり、発進操作が行なわれてもサイドスタンドバーが格納されないようにすることを可能にして、サイドスタンドを立てたままでの整備を可能とした自動二輪車のサイドスタンド装置を提供することを目的とする。

B. 発明の構成

(1) 問題点を解決するための手段

本発明装置は、サイドスタンドバーを接地させ ている状態で格納駆動機構によるサイドスタンド

るとともに、自動二輪車 V をその駐、停車時に路 面上に支持するためのサイドスタンド装置 3 が配 設される。

第2図、第3図および第4図において、サイドスタンド装置3は、第2図の実線で示す接地可能位置および鎖線で示す格納位置間で回動可能にして車体フレーム1に支承されたサイドスタンドバー4と、該サイドスタンドバー4および車体フレーム1間に縮設されるばね5と、シフトペダル7のニュートラル位置から第1速位置への発進操作に応じてサイドスタンドバー4を接地可能位置から格納位置へと強制的に回動駆動するための格納駆動機構8とを備える。

車体フレーム1には、自動二輪車Vの進行方向 に向かって左側で、少なくともその下部が外方に 向かうにつれて下方に傾斜したサイドスタンドプ ラケット9が固設されており、このサイドスタン バーの格納作動を抑制し得る機構を備える。

(2) 作用

上記構成によれば、サイドスタンドを立てて自 動二輪車を駐、停車させている状態でサイドスタ ンドバーの格納作動を抑制することができ、サイ ドスタンドを立てた状態で発進操作を行なっても サイドスタンドバーが挌納されず、したがって後 輪を空転させてタイヤを整備することが可能とな る。

(3) 実施例

以下、図面により本発明の実施例について説明すると、先ず本発明の第1実施例を示す第1図において、この自動二輪車Vにおける車体フレーム1の前部には前輪Wfが懸架され、後部には後輪Wrが懸架される。しかも車体フレーム1の略中央部には、後輪Wrを駆動すべくエンジンEおよび変速機Mを備えるパワーユニット2が搭載され

ドブラケット9にサイドスタンドバー4が回動可能に支承される。すなわちサイドスタンドバー4の上端部には、サイドスタンドブラケット9の下部を挟むべく上方に開いた略U字状の支持部4aでサイドスタンドブラケット9の下部を挟んだ状態で段付ボルト10により該支持部4aが自動二輪車Vの前後方向に回動可能にしてサイドスタンドブラケット9に支承される。しかも支持部4aの相互に対向する内面間隔 d 1 はサイドスタンドブラケット9の厚さ d 2 よりも大きく設定されており、サイドスタンドバー4は、自動二輪車の左右方向にも揺動可能にしてサイドスタンドブラケット9に支承される。

サイドスタンドプラケット9の前部には、サイドスタンドバー4の支持部4aにその前方側で当接して接地可能位置を定める規制部11が下方に

延びて一体に設けられており、この規制部 1 1 に支持部 4 a を当接させて接地可能位置にある状態で、サイドスタンドバー 4 は、その下端が段付ボルト 1 0 よりも前方にあるように傾斜した姿勢となる。

サイドスタンドバー4の背面側にはフックピン12が突設され、このフックピン12と、サイドスタンドブラケット9の背面側に突設されたフックピン13との間にばね5が縮設される。しかもサイドスタンドブラケット9側のフックピン12は、段付ボルト10よりも上方側的方に配置されており、支持ブラケット4aを規制部11に当接させてサイドスタンドバー4が接地可能位置にあるときには該サイドスタンドバー4は規制部11に当接する方向にばね5で付勢される。またサイドスタンドバー4を第2図で反時計方向に回動させて、両フックピン12、13を結ぶ直線14が

パワーユニット2の変速機Mからは、サイドス タンド装置3の前方に位置すべくチェンジスピン ドル16が自動二輪車Vの左方側に突出されてお り、このチェンジスピンドル16の外端には前方 側に延びるシフトペダル7の基端が固定される。 またチェンジスピンドル16およびサイドスタン ド装置3間で車体フレーム1にはステップバー1 8が突設されており、このステップパー18に載 せた左足の爪先でシフトペダル7を回動操作する ことにより変速機Mにおける変速段が選択される。 チェンジスピンドル [6およびサイドスタンド バー4間には、該チェンジスピンドル16をニュ ートラル位置から第1速位置へと回動操作するの に応じてサイドスタンドバー4を接地可能位置か ら格納位置に強制的に回動駆動するための格納駆 動機構8が設けられる。この格納駆動機構8は、 シフトベダル1とほぼ直角にして基端をチェンジ

段付ボルト10およびフックピン12を結ぶ直線 15を越えて後方側に位置したときには、ばね5 はサイドスタンドバー4を格納位置側へと付勢す るばね力を発揮する。

またばね5は、サイドスタンドバー4の下端を自動二輪取Vの内方側に牽引するものであり、サイドスタンドバー4がサイドスタンドブラケット9で自動二輪車Vの左右方向に揺動可能に支承スクンドバー4を接地させていない状態では、サイドスタンドバー4は第3図の鎖線で示す何重非作用姿勢にある。これに対してサイドスタンドバー4は第3図の貨線で示すでは、ばね5のばね力に抗してサイドスタントバー4はその下端を前記荷重非作用姿勢よりも自動二輪車Vの外方側に位置させるように大なる。第3図の実線で示すように荷重作用姿勢となる。

スピンドル16に固定されるとともに下方に延びる温動レバー19と、その温動レバー19の先端にピン23を介して一端を連結されて後方側に延びる駆動ロッド20と、駆動ロッド20の移動を案内すべくサイドスタンドブラケット9の背面に設けられたガイド部21と、駆動ロッド20の他端に当接可能にしてサイドスタンドバー4の背面側に突設される当接突部22とを備える。

駆動ロッド20の長さおよび位置は、シフトペダル7が第2図の実線で示すニュートラル位置にある状態であってしかもサイドスタンドバー4が接地可能位置で荷重非作用姿勢にあるときに、当接突部22に当接するように設定されており、サイドスタンドバー4が接地可能位置で荷重作用姿勢となったときには当接突部22への当接を解除する。

次にこの実施例の作用について説明すると、自

動二輪車∨を駐、停車する際には、格納位置にあ るサイドスタンドバー4をばね5のばね力に抗し て接地可能位置まで回動した後、自動二輪車Vを 左方に傾けてサイドスタンドバー4を接地させる。 これによりサイドスタンドバー4に接地荷面が作 用し、サイドスタンドバー4は荷重作用姿勢とな る。この状態で、駆動ロッド20はサイドスタン ドバー4の当接突郎22には当接し得ない状態に ある。このため、サイドスタンド装置3により自 動二輪車Vを路面上に支持している状態で、シフ トペダルフをニュートラル位置から第1速位置に 回動して発進操作を行なっても、駆動ロッド20 は当接突部22の側方を通過し、サイドスタンド バー4が格納位置に回動駆動されることはない。 したがって、サイドスタンド装置3で自動二輪車 1を支持している状態で、後輪Wrを駆動し、洗 浄およびバランスチェックなどの整備を行なうこ

とが可能となる。

ところで、自動二輪車Vの発進時には、ステップバー18に載せた左足でシフトペダル7をニュートラル位置から第1速位置へと回動操作するものであり、したがって左足はステップバー18上に載っているので、格納駆動機構8により自動的に格納作動するサイドスタンドバー4が左足に当たることはない。

第5図は本発明の第2実施例を示すものであり、 前記第1実施例に対応する部分には同一の参照符 号を付す。

サイドスタンドブラケット9には、段付ボルト 10の上方位置で支軸25により揺動振26の基 端部が回動可能にして支承される。この揺動板2 6の中間部にはフックピン13′が突設されてお り、該フックピン13′と、サイドスタンドバー 4に突設したフックピン12との間にばね5が縮

設される。

一方、ステアリングハンドル27の左端部に設 けたプラケット28には、クラッチレバー29の 基端が回動可能に支承されており、このクラッチ レバー29に一端を連結したインナワイヤ30a を移動自在に挿通したアウタワイヤ30bの一端 がプラケット28に連結され、アウタワイヤ30 bの他端は2ウエイジョイント31に連結される。 また2ウエイジョイント31には、一封のアウタ ワイヤ32b, 33bの一端が連結され、両アウ タワイヤ32b, 33bの他端は車体フレーム1 に固定的に設けられたガイド部材34,35に連 結される。さらに2ウエイジョイント31内で前 記インナワイヤ30aの他端に一端を共通に連結 されたインナワイヤ32a、33aは、アウタワ イヤ32b,33b内に移動自在に揮通され、イ ンナワイヤ32aの他端はガイド部材34を貫通

して揺動板26の先端に連結され、インナワイヤ33aの他端はガイド部材35を貫通してレバー部材36の先端に連結される。このレバー部材36は、パワーユニット2におけるエンジン已と変速機Mとの間に設けた発進クラッチ(図示せず)の作動を司るものであり、クラッチレバー29の操作に応じて鎖線で示す位置に回動したときに前記発進クラッチが非作動状態となる。

揺動板26は、実線で示す位置と鎖線で示す位置との間で回動可能であり、この揺動板26およびサイドスタンドブラケット9間には支軸25を関鍵するねじりばね37が介装され、波ねじりばね37により揺動板26は実線で示す位置に回動付勢される。しかもフックピン131は、クラッチレバー29の操作に応じて揺動板26が鎖線で示す位置に回動したときに、フックピン12およびフックピン13,間を結ぶ直線14,が、段付

ボルト10およびフックピン12間を結ぶ直線15に近接した位置にあるようにして揺動板26に突設される。

この第2実施例では、サイドスタンドバー4が接地可能位置で荷重非作用姿勢にあるときに、クラッチレバー29の操作により前記直線14'が直線15に近接した位置となるので、駆動ロッド20で当接突部22をわずかに押圧するだけではお5がサイドスタンドバー4を格納位置側にカタンドが一4の自動格納をより容易に行なわせることができる。しかもサイドスタンドバー4が接地ですができる。しかもサイドスタンドがは、駆動ができる。しかもサイドスタンドがはないのは前述の第1実施例と同様であり、第1実施例と同様に、サイドスタンドバー4で自動二輪車Vを支持した状

簡39を下方に突出させる方向に付勢するばね4 1が縮設される。まだ外筒38の側部には触線方向に延びる案内孔43が穿設されており、内筒3 9の側部に突設された当接突部42が該案内孔4 3から外方に突出される。したがって内筒39の 外筒38内での移動範囲は当接突部42および案 内孔43によって規制されるが、案内孔43および び当接突部42は、第7図向で示すように接地させ でいないときの当接突部42に格納駆動機構8の 駆動ロッド20が当接可能であり、また第7図向 で示すようにサイドスタンドバー40が接地して いる状態では当接突部42に駆動ロッド20が当接 接いないように配置される。

この第3実施例によっても、サイドスタンドバー40を接地させているときには、発進操作を行なっても駆動ロッド20が当接突部42に当接し

態で後輪Wrを駆動してタイヤの整備等を行なう ことができる。

第6図および第7図は本発明の第3実施例を示すものであり、前記各実施例に対応する部分には 同一の参照符号を付す。

サイドスタンドブラケット9には、外筒38内に内筒39が摺動自在に接合されて成るサイドスタンドバー40が、接地可能位置と格納位置との間で回動可能に支承される。外筒38の上端部には、サイドスタンドブラケット9の下部に嵌合する略U字状の支持部40aが一体に設けられる。しかも支持部40aとサイドスタンドブラケット9とは緊密に嵌合するものであり、前記第1および第2実施例とは異なって、サイドスタンドバー40の左右方向の揺動は阻止される。

内簡39は、外筒38の下端から下方に突出するものであり、内筒39および外筒38間には内

ないので、サイドスタンドバー40の格納作動が 行なわれず、したがって後輪Wrの空転整備を行 なうことができる。

第8図および第9図は本発明の第4実施例を示すものであり、前記各実施例に対応する部分には 同一の参照符号を付す。

ステップバー18の基端は、車体フレーム1に 固設されたステップホルダ45に設けられた軸4 6に回動自在に支承されており、ステップホルダ 45には、ステップバー18とは反対側でステップバー18の基端に突設された規制突部47に当 接してステップバー18の回動範囲を規制する一 対のストッパ48,49が突設される。すなわち ステップバー18は、規制突部47を第9図(a)で 示すように下方のストッパ48に当接させた上限 位置と、規制突部47を第9図(b)で示すように上 方のストッパ49に当接させた下限位置との間で 回動可能であり、ステップホルダ45に一端を連結するとともに触46を囲続するねじりばね50の他端がステップバー18の基端に連結される。したがってステップバー18は上方に向けて弾発付勢されており、ステップバー18に足を載せたときに前記ねじりばね50の弾発力に抗してステップバー18が下限位置に回動する。

ところで、ステップパー18の基端には下方に 向けて延びるガイド部51が一体に設けられてお り、このガイド部51の下端には、格納駆動機構 8の駆動ロッド20が移動自在に挿通される。こ の場合、サイドスタンドパー4の上端部は、接地 可能位置および格納位置間の回動のみを可能とし てサイドスタンドプラケット9の下部に支承され ており、接地可能位置にあるサイドスタンドパー 4の中間部に、ステップパー18が下限位置にある る状態で駆動ロッド20が当接し得るようにして

格納駆動機構8の駆動ロッド20の中間部は、ソレノイド52で伸縮駆動されるロッド53の先端に支承されており、該ソレノイド52の励磁による収縮作動時には駆動ロッド20の先端が接地可能位置にあるサイドスタンドバー4の中間部に当接可能であり、またソレノイド52の消磁による伸長作動時には駆動ロッド20の先端がサイドスタンドバー4の中間部に当接し得ないように、ロッド53が配置される。

またソレノイド 5 2 には、リレースイッチ 5 4 を介して電源 5 5 が接続されており、該リレースイッチ 5 4 とリレー回路を構成するリレーコイル 5 5 は、サイドスタンドバー 4 が格納されたときに遮断する常閉型の格納検出スイッチ 5 6 およびトランジスタ 5 7 を介して電源 5 5 に接続される。しかもトランジスタ 5 7 のベースには、ANDゲート 5 8 の出力端子が接続されており、該AND

ガイド部 5 l がステップバー 1 8 の基端に設けられる

この第4実施例によると、ステップバー18に足を載せて発進操作を行なうと、駆動ロッド20がサイドスタンドバー4を格納位置側に押圧してサイドスタンドバー4の自動格納が行なわれるのに対し、ステップバー18に足を載せない状態では駆動ロッド20がサイドスタンドバー4には当接しないのでサイドスタンドバー4の自動格納が抑制される。したがって、サイドスタンドバー4で自動二輪車Vを支持している状態で、発進操作を行なってもサイドスタンドバー4の自動格納を抑制して後輪Wrの空転によるタイヤ等の整備を行なうことが可能となる。

第10回は本発明の第5実施例を示すものであ り、前記各実施例に対応する部分には同一の参照 符号を付す。

ゲート58の一方の入力端子には自動二輪車Vの 起立状態を検出してハイレベルの信号を出力する 起立状態検出器59が接続され、ANDゲート5 8の他方の入力端子にはステップバー18に荷重 がかかったときにハイレベルの信号を出力する足 数せ検出器60が接続される。

第11図において、起立状態検出器59は、車体フレーム1にその前後方向に沿う軸61を介して揺動自在に支承されたバランスウェイト62の上部にマグネット63が設けられ、そのマグネット63の上方にはリードスイッチ64が固定配置されるものであり、サイドスタンドバー4を接地させて車体フレーム1が左方に傾斜しているときにはその傾斜に応じたバランスウェイト62の傾動により、リードスイッチ64は開いたままであり、車体フレーム1が起立したときにリードスイッチ64を閉じてハイレベルの信号を出力するよ

うに構成される。

第12図において、足載せ出器60は、ステルでは、日本の大端の足載せ部18aに設けられるものであり、ステップバー18の表面を関うけて、るものであり、ステップバー18の表面を関うけて相互間に間隔をありませる。18の先端の選集をでは、複数の固定接点66とと、複数の強を選びがよる。2、18の大端の可動接点68とを備える。カバによりがよりがはでは、一方の状態にあり、大変を表していなりがでは、一方の状態にあり、大変はないないないが、その状態によりがよら8が内ではないないないが、その状態にないないないないないないが、その状態によりがよら8が内がではないないないないないないないないないの信号を出力ではよりハイレの信号を出力ではよりハイレの信号を出力では、これによりハイレを対しては、これによりハイレを対しては、これによりハイレを対しては、これによりハイレを対しては、これによりハイレを対しては、これによりハイレを対しては、ステルの信号を出力のであり、ステルには、ステルの信号を出力のであり、ステルのでは、ステルのであり、ステルのでは、ステルのであり、ステルのであり、ステルのでは、

また格納検出スイッチ56は、サイドスタンド

を格納位置に回動駆動することはない。

C. 発明の効果

以上のように本発明装置は、サイドスタンドバーを接地させている状態で格納駆動機構によるサイドスタンドバーの格納作動を抑制し得る機構を備えるので、サイドスタンドバーで自動二輪車を支持した状態で発進操作を行なってもサイドスタンドバーが格納位置に回動することを抑制して、後輪を空転させながらタイヤの整備を行なうことが可能となる。

4. 図面の簡単な説明

第1図ないし第4図は本発明の第1実施例を示すものであり、第1図は自動二輪車の全体側面図、第2図は第1図の要部拡大図、第3図は第2図のIII - II 線断面図、第4図は第2図のIV - IV 線断面図、第5図は本発明の第2実施例の第2図に対応した側面図、第6図および第7図は本発明の第3

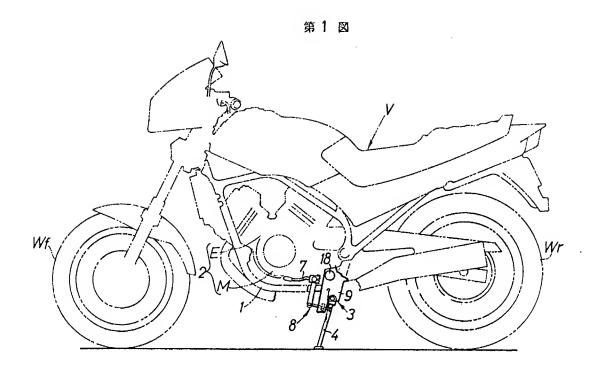
バー4が格納位置に回動したときに該サイドスタンドバー18に接触する位置で車体フレーム1に 固定配置される。

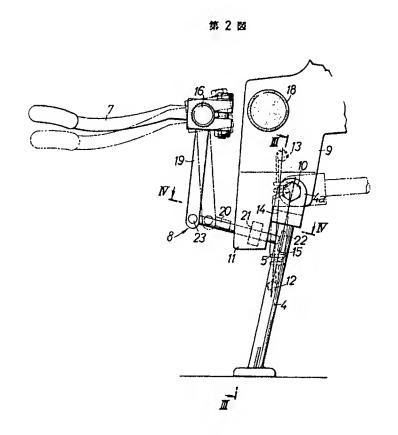
この第5実施例では、サイドスタンドバー4が 接地可能位置にある状態で自動二輪車 V を起立さ 世でしかもステップバー18に足を載せながら発 進降作をしたときに、ソレノイド52を励磁して サイドスタンドバー4に駆動ロッド20を当時的 に回動駆動することができる。しかも格納位置に サイドスタンドバー4が回動したときには納格納 に回動駆動することができる。しかも移納位置に サイドスタンドバー4が回動したときには サイドスタンドバー4が回動したとうには サイドスタンドがよが速断するので、ソレノイド52 を励磁する電力が最小ですむ。これに対し、テッパー を励磁することがない状態の少なくともい ずれか1つが成立したときには、ソレノイド52 は励磁されず、したがってサイドスタンドバー4

実施例を示すもので、第6図はサイドスタンドバーの斜視図、第7図は相互に異なる作動状態を示すためのサイドスタンドバーの縦断側面図、第8図および第9図は本発明の第4実施例を示すもので、第8図は要部斜視図、第9図は相互に異なる作動状態を示すための第8図以一以線断面図、第10図ないし第12図は本発明の第5実施例を示すめて、第10図は電気回路および概略構成を示す図、第11図は第10図の起立検出器の構成を示す機略図、第12図は第10図の足載せ検出器の部分切欠き継断正面図である。

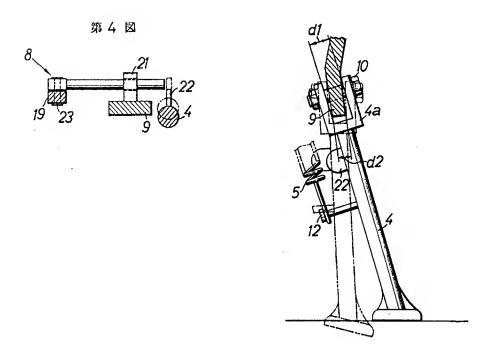
1 …車体フレーム、3 … サイドスタンド装置、 4, 40 … サイドスタンドバー、8 … 格納駆動機

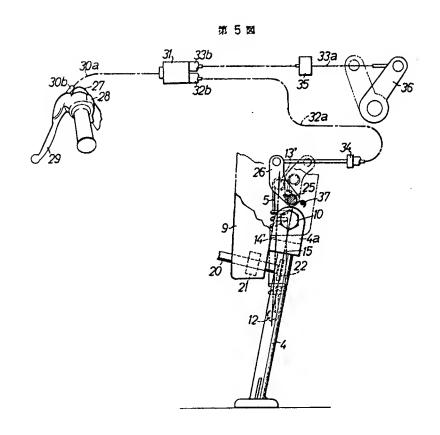
V … 自動二輪車





第 3 📾





第6図

